

## ÜBUNGEN zu Mathematik 2 SS 2022

### Übungsblatt 6:

41) Für  $\vec{v} = \begin{bmatrix} 2xy \\ x^2 + y^2 \end{bmatrix}$  gilt  $\operatorname{div}(\vec{v}) = 2y + 2y = 4y$ :

$$\iint_B \operatorname{div}(\vec{v}) d(x, y) = \int_{-1}^1 \int_{x^2}^1 4y dy dx = 2 \int_{-1}^1 (1 - x^4) dx = 2\left(2 - \frac{2}{5}\right) = \frac{16}{5}.$$

Der Rand  $\Gamma$  von  $B$  besteht aus  $\Gamma_1: \vec{x} = \begin{bmatrix} t \\ t^2 \end{bmatrix}$ ,  $d\vec{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2t \end{bmatrix} dt$ ,  $d\vec{n} = \begin{bmatrix} 2t \\ -1 \end{bmatrix} dt$ ,  $t \in [-1, 1]$  und  $\Gamma_2: \vec{x} = \begin{bmatrix} -t \\ 1 \end{bmatrix}$ ,  $d\vec{x} = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} dt$ ,  $d\vec{n} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} dt$ ,  $t \in [-1, 1]$ :

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} \langle \vec{v}, d\vec{n} \rangle &= \int_{\Gamma_1} \langle \vec{v}, d\vec{n} \rangle + \int_{\Gamma_2} \langle \vec{v}, d\vec{n} \rangle \\ &= \int_{-1}^1 \left\langle \begin{bmatrix} 2 \cdot t \cdot t^2 \\ t^2 + (t^2)^2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2t \\ -1 \end{bmatrix} dt \right\rangle + \int_{-1}^1 \left\langle \begin{bmatrix} 2 \cdot (-t) \cdot 1 \\ (-t)^2 + 1^2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} dt \right\rangle \\ &= \int_{-1}^1 (4t^4 - t^2 - t^4 + t^2 + 1) dt = \int_{-1}^1 (3t^4 + 1) dt = \left[ \frac{3}{5}t^5 + t \right]_{-1}^1 = \frac{6}{5} + 2 \\ &= \frac{16}{5}. \end{aligned}$$

42) Es gilt  $\operatorname{rot}(\vec{v}) = 2x - 2x = 0$  und das Integral darüber ist auch 0.

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} \langle \vec{v}, d\vec{x} \rangle &= \int_{\Gamma_1} \langle \vec{v}, d\vec{x} \rangle + \int_{\Gamma_2} \langle \vec{v}, d\vec{x} \rangle \\ &= \int_{-1}^1 \left\langle \begin{bmatrix} 2 \cdot t \cdot t^2 \\ t^2 + (t^2)^2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2t \end{bmatrix} dt \right\rangle + \int_{-1}^1 \left\langle \begin{bmatrix} 2 \cdot (-t) \cdot 1 \\ (-t)^2 + 1^2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} dt \right\rangle \\ &= \int_{-1}^1 (2t^3 + 2t^3 + 2t^5 + 2t) dt = 0. \end{aligned}$$

## ÜBUNGEN zu Mathematik 2 SS 2022

43) Gegeben sind das Vektorfeld  $\vec{v} = \begin{bmatrix} \sin(x) \\ y \end{bmatrix}$  und das Gebiet  $B = \{(x, y) : 0 \leq x \leq \pi, 0 \leq y \leq \sin(x)\}$ . Der Rand von  $B$  besteht aus den 2 Kurven

$$\Gamma_1 : \vec{x} = \begin{bmatrix} t \\ 0 \end{bmatrix}, d\vec{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} dt, d\vec{n} = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} dt, t \in [0, \pi],$$

$$\Gamma_2 : \vec{x} = \begin{bmatrix} \pi - t \\ \sin(t) \end{bmatrix}, d\vec{x} = \begin{bmatrix} -1 \\ \cos(t) \end{bmatrix} dt, d\vec{n} = \begin{bmatrix} \cos(t) \\ 1 \end{bmatrix} dt, t \in [0, \pi].$$

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} \langle \vec{v}, d\vec{n} \rangle &= \int_{\Gamma_1} \langle \vec{v}, d\vec{n} \rangle + \int_{\Gamma_2} \langle \vec{v}, d\vec{n} \rangle \\ &= \int_0^{\pi} \left\langle \begin{bmatrix} \sin(t) \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} dt \right\rangle + \int_0^{\pi} \left\langle \begin{bmatrix} \sin(\pi - t) \\ \sin(t) \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \cos(t) \\ 1 \end{bmatrix} dt \right\rangle \\ &= 0 + \int_0^{\pi} (-\sin(t) \cos(t) + \sin(t)) dt \\ &= [-\sin(t)^2/2 - \cos(t)]_0^{\pi} = 2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} \langle \vec{v}, d\vec{x} \rangle &= \int_{\Gamma_1} \langle \vec{v}, d\vec{x} \rangle + \int_{\Gamma_2} \langle \vec{v}, d\vec{x} \rangle \\ &= \int_0^{\pi} \left\langle \begin{bmatrix} \sin(t) \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} dt \right\rangle + \int_0^{\pi} \left\langle \begin{bmatrix} \sin(\pi - t) \\ \sin(t) \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ \cos(t) \end{bmatrix} dt \right\rangle \\ &= \int_0^{\pi} (\sin(t) + [-\sin(t) + \sin(t) \cos(t)]) dt = [\sin(t)^2/2] - 0^{\pi} \\ &= 0. \end{aligned}$$

Für  $\vec{v}$  gilt  $\operatorname{div}(\vec{v}) = \cos(x) + 1$ :

$$\begin{aligned} \iint_B \operatorname{div} \vec{v} d(x, y) &= \int_0^{\pi} \int_0^{\sin(x)} (\cos(x) + 1) dy dx = \int_0^{\pi} (\cos(x) + 1) \sin(x) dx \\ &= [\sin(x)^2/2 - \cos(x)]_0^{\pi} = 2 \end{aligned}$$

Ferner gilt  $\operatorname{rot} \vec{v} = 0 \implies \iint_B \operatorname{rot} \vec{v} d(x, y) = 0!$

## ÜBUNGEN      zu Mathematik 2      SS 2022

- 44) Sei  $B$  das rechtwinklige Dreieck  $\{(x, y) \mid 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 1 - x\}$  und  $\vec{v}$  das Vektorfeld  $\vec{v}(x, y) = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \implies \operatorname{div} \vec{v} = 2, \operatorname{rot} \vec{v} = 0$ .

$$\begin{aligned} \iint_B \operatorname{div} \vec{v} d(x, y) &= 2 \cdot \operatorname{Area}(B) = 2 \cdot \frac{1}{2} = 1 \\ &= \int_0^1 \int_0^{1-x} 2 dy dx = 2 \int_0^1 (1-x) dx = 2 \left[ x - \frac{x^2}{2} \right]_0^1 = 2 \cdot \frac{1}{2} \end{aligned}$$

- 45) Den Dreiecksrand parametrisieren wir im Gegenuhrzeigersinn durch die 3 Strecken:

$$\vec{x}_1(t) = \begin{bmatrix} t \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \vec{x}_2(t) = \begin{bmatrix} 0 \\ 1-t \end{bmatrix}, \quad \vec{x}_3(t) = \begin{bmatrix} 1-t \\ 1-(1-t) \end{bmatrix} \quad t \in [0, 1]$$

Es folgt:

$$d\vec{x}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} dt, \quad d\vec{x}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} dt, \quad d\vec{x}_3 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} dt$$

und die äußeren Normalen sind

$$d\vec{n}_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} dt, \quad d\vec{n}_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} dt, \quad d\vec{n}_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} dt.$$

$$\begin{aligned} \int_{\partial B} \langle \vec{v}, d\vec{x} \rangle &= \int_0^1 \left( \langle \begin{bmatrix} t \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \rangle + \langle \begin{bmatrix} 0 \\ 1-t \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} \rangle + \langle \begin{bmatrix} 1-t \\ t \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} \rangle \right) dt \\ &= \int_0^1 (t - 1 + t - 1 + t + t) dt = \int_0^1 (4t - 2) dt = [2t^2 - 2t]_0^1 = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int_{\partial B} \langle \vec{v}, d\vec{n} \rangle &= \int_0^1 \left( \langle \begin{bmatrix} t \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} \rangle + \langle \begin{bmatrix} 0 \\ 1-t \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} \rangle + \langle \begin{bmatrix} 1-t \\ t \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \rangle \right) dt \\ &= \int_0^1 (0 + 0 + 1 - t + t) dt = 1 \end{aligned}$$

## ÜBUNGEN zu Mathematik 2 SS 2022

46) Sei  $\vec{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$  und

$$\Psi(x, y) = \log\left(\frac{1}{|\vec{x}|}\right) = \log\left(\frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}}\right) = \log([x^2 + y^2]^{-1/2}) = -\frac{1}{2} \log(x^2 + y^2).$$

Dann ist

$$\Psi_x = -\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{x^2 + y^2} \cdot 2x = -\frac{x}{x^2 + y^2}$$

analog erhält man  $\Psi_y = -\frac{y}{x^2 + y^2}$  und

$$\nabla\Psi = -\frac{1}{x^2 + y^2} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}.$$

Weiters gilt

$$\operatorname{div}(\nabla\Psi) = \frac{\partial}{\partial x} \Psi_x + \frac{\partial}{\partial y} \Psi_y = \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}\right)\Psi = \Delta\Psi.$$

Die 2. Ableitungen sind mit der Quotientenregel:

$$\frac{\partial}{\partial x} \Psi_x = -\frac{1 \cdot (x^2 + y^2) - x \cdot 2x}{(x^2 + y^2)^2} = -\frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \Psi_y = -\frac{1 \cdot (x^2 + y^2) - y \cdot 2y}{(x^2 + y^2)^2} = -\frac{x^2 - y^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

Man addiert alle 2 Gleichungen zu  $\Delta\Psi = 0$ . Für jede 2x stetig differenzierbare skalare Funktion  $\phi(x, y)$  gilt

$$\operatorname{rot}(\nabla\phi) = \nabla \times (\nabla\phi) = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial\phi}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial\phi}{\partial x} = \phi_{yx} - \phi_{xy} = 0$$

Eine rein verbale Begründung:  $\Phi$  ist ein Potential für  $\nabla\Phi$  und daher sind alle Wegintegrale über  $\nabla\Phi$  wegunabhängig. Also erfüllt  $\nabla\Phi$  die Integrabilitätsbedingung (d.h.  $\operatorname{rot} = 0$ ).

## ÜBUNGEN zu Mathematik 2 SS 2022

**Bemerkung:** Ist  $u \mapsto \begin{bmatrix} x(u) \\ z(u) \end{bmatrix}$  eine parametrische Kurve in der  $xz$ -Ebene, so ist durch  $(u, v) \mapsto \begin{bmatrix} x(u) \cos(v) \\ x(u) \sin(v) \\ z(u) \end{bmatrix}$ ,  $0 \leq v \leq 2\pi$  jene Drehfläche parametrisiert, die entsteht, wenn man obige Kurve um die  $z$ -Achse rotiert!

- 47) Für die durch  $u \mapsto \begin{bmatrix} e^u \\ u \end{bmatrix}$ ,  $-1 \leq u \leq 1$  (Teil der Exponentialfunktion) entstandene Drefläche  $\vec{X}(u, v)$  gilt:

$$\vec{X} = \begin{bmatrix} e^u \cos(v) \\ e^u \sin(v) \\ u \end{bmatrix}, \quad \vec{X}_u = \begin{bmatrix} e^u \cos(v) \\ e^u \sin(v) \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \vec{X}_v = \begin{bmatrix} -e^u \sin(v) \\ e^u \cos(v) \\ 0 \end{bmatrix},$$

$$\vec{N} = \vec{X}_u \times \vec{X}_v = \begin{bmatrix} -e^u \cos(v) \\ -e^u \sin(v) \\ e^{2u} \end{bmatrix} = e^u \begin{bmatrix} -\cos(v) \\ -\sin(v) \\ e^u \end{bmatrix}, \quad \vec{\nu} = \frac{1}{\sqrt{1+e^{2u}}} \begin{bmatrix} -\cos(v) \\ -\sin(v) \\ e^u \end{bmatrix}$$

Der Punkt  $(1, 0, 0)$  entspricht den Parameterwerten  $(u, v)$  aus dem Gleichungssystem  $e^u \cos(v) = 1$ ,  $e^u \sin(v) = 0$ ,  $u = 0 \implies u = 0, v = 0$  und hat deshalb den Normalvektor

$$\vec{N}(0, 0) = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \implies -x + z = -1 + 0 = -1$$

Der Punkt  $(0, 1, 0)$  entspricht analog den Parameterwerten  $u = 0, v = \pi/2$  und hat deshalb den Normalvektor

$$\vec{N}(0, \pi/2) = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \implies -y + z = -1 + 0 = -1$$

- 48) Gegeben Sei die Fläche  $\vec{X}(u, v) = [u + v, u - v, 2uv]^T$ . Gesucht: Tangentialebene im Ursprung  $\vec{0} = \vec{X}(0, 0)$ :

$$\vec{X}_u = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2v \end{bmatrix}, \quad \vec{X}_v = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2u \end{bmatrix}, \quad \vec{N} = \vec{X}_u \times \vec{X}_v = \begin{bmatrix} 2u + 2v \\ -2u + 2v \\ -2 \end{bmatrix}, \quad \vec{N}(0, 0) \sim \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Die Tangentialebene ist daher  $z = 0$ . Die  $u$ -Linien sind

$$u \mapsto \begin{bmatrix} u + v \\ u - v \\ 2uv \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v \\ -v \\ 0 \end{bmatrix} + u \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2v \end{bmatrix},$$

also Gerade, ebenso die  $v$ -Linien.